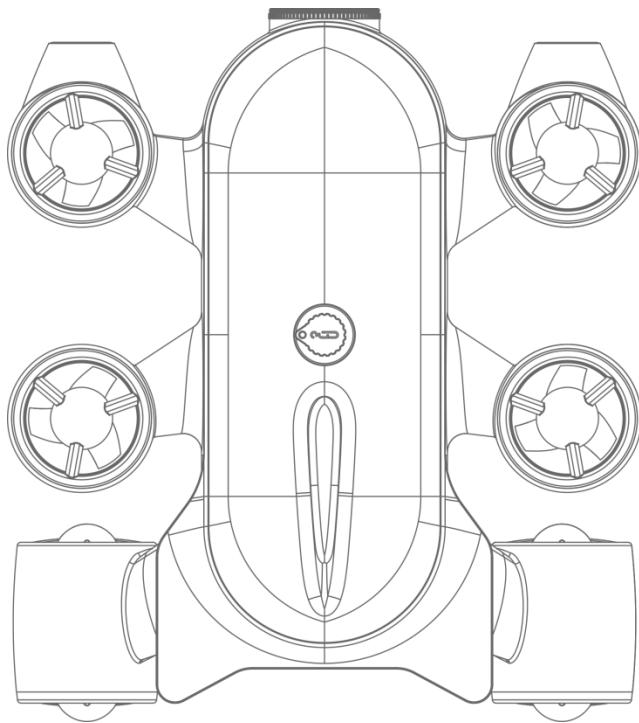


# TITAN

## РУКОВОДСТВО ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

Ред. 1.0.0  
08.2018



GENEINNO

# **СОДЕРЖАНИЕ**

<b>—. Советы пользователю</b>	<b>3</b>
<b>II. Изделие</b>	
<b>Обзор</b>	<b>4</b>
<b>Основная машина</b>	<b>4</b>
<b>Беспроводное реле</b>	<b>4</b>
<b>Подключение «Titan»</b>	<b>5</b>
<b>Контроллер Bluetooth</b>	<b>6</b>
<b>Зарядка</b>	<b>7</b>
<b>III. Использование программного средства</b>	
<b>Основной интерфейс программного средства</b>	
<b>8</b>	
<b>Настройка системы программного средства</b>	<b>10</b>
<b>Настройка информации о программном средстве</b>	
<b>14</b>	
<b>Съемка фотографий и видео</b>	<b>17</b>
<b>IV. Краткое описание поиска и устранения неисправностей</b>	<b>9</b>
<b>V. Приложения</b>	
<b>Список параметров продукта</b>	
<b>10</b>	
<b>Гарантия на продукт</b>	<b>11</b>

## **— Советы пользователю**

Упаковочный лист:

- 1.Titan, беспроводное реле, кабель
2. Зарядное устройство
3. Балансировочный груз
4. Ручка bluetooth
5. Фильтр (по выбору пользователя)
6. Руководство пользователя

Внимание:

1. Не рекомендуется устанавливать блок балансировочного груза в пресной воде. Устанавливать блок балансировочного груза в морской воде. Положение установки должно быть отрегулировано в соответствии с фактическим состоянием баланса основной машины, в зависимости от того, какого наилучшего баланса может достичь основная машина.
2. Беспроводная конструкция реле для стандартов гидроизоляции низкого уровня, не использовать непосредственно в воде.
3. В начале использования рекомендуется сначала подключить кабель к беспроводному реле, а затем к основной машине. Система будет включена.
4. Контролировать скорость движения во время использования, чтобы избежать царапин или повреждения оборудования, вызванных столкновением.
5. После использования промыть и высушить пресной водой, особенно важно хранить вставку в сухом месте. Уменьшить коррозию, вызванную морской водой, и хранить в сухом вентилируемом месте.
6. «Titan» разработан для положительной плавучести. Рекомендуется использовать в чистой воде, чтобы избежать налипания осадка, который может повлиять на баланс плавучести.
7. Подключить «Titan» к беспроводному реле до спуска в воду, выбрать режим пресной / соленой воды в соответствии с окружающей средой.

Руководство:

Содержание и изображения данного руководства соответствуют фактическим изделиям и последней версии. Содержание может быть изменено без предварительного уведомления. Пожалуйста, посетите страницу «Скачать» на официальной сайте, чтобы получить последнюю версию.

Программное средство:

Android



iOS



## 二、 Изделие

Краткий обзор:

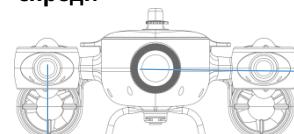
«Titan» - это интеллектуальный подводный робот потребительского уровня, оснащенный двухъядерным процессором A17 / A7 с поддержкой кодирования и декодирования видео H265, 4K.

Оснащен профессиональной глубоководной камерой ночного видения 4k, фронтальной светодиодной лампой на 3000 лм и встроенным специальным процессором обработки изображений DSP.

В то же время в машине используется промышленная водонепроницаемая схема, позволяющая максимальную глубину погружения до 150м.

Максимальная скорость подводного незаметного хода составляет 2 м/с, 2 мощных горизонтальных тяговых двигателя и 4 маломощных вертикальных тяговых двигателя. Замкнутая система управления может эффективно реализовывать управление на 360 градусов при любом положении, а также зависание под водой и самобалансировку.

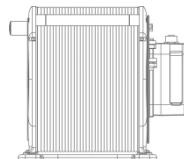
Схема «Titan»:  
Вид  
спреди



② Фонарь

① Камера  
⑦ Порт  
расширения

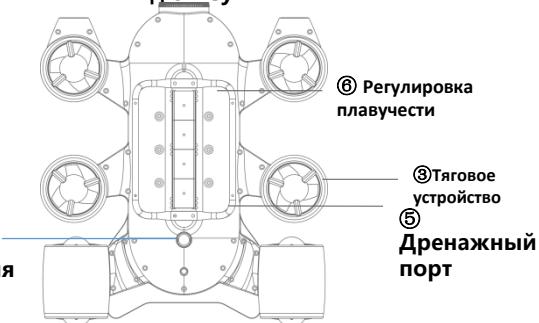
беспроводно  
е реле



кабел  
ь



Вид снизу

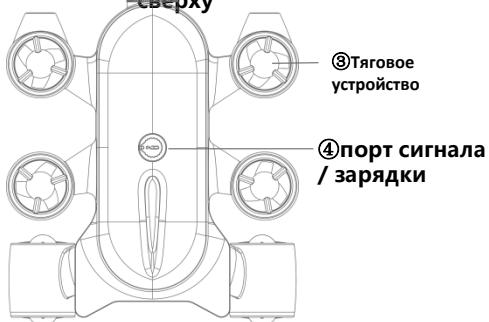


⑥ Регулировка  
плавучести

③ Тяговое  
устройство

⑤ Дренажный  
порт

Вид  
сверху



③ Тяговое  
устройство

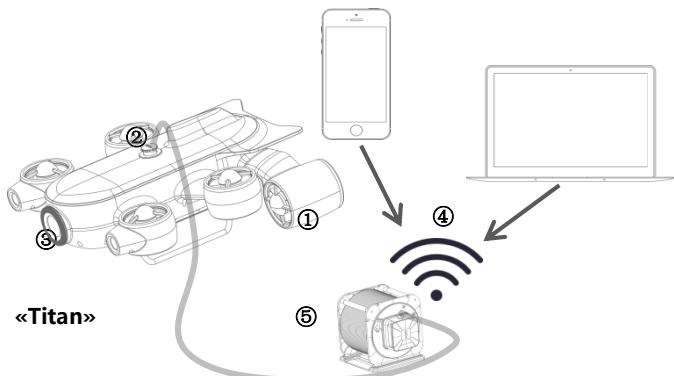
④ порт сигнала  
/ зарядки

## Зарядное устройство



## Подключение «Titan»

Android и iOS



Использование :

беспроводное реле

1. Подключить устройство: Вставить один конец кабеля беспроводного реле в гнездо беспроводного реле и затянуть его с усилием. Вставить другой конец в гнездо основной машины и затянуть его с равным усилием, затем завершить подключение «Titan» и включить питание.

2. Подключение программного средства: когда он начинает работать (около 1 минуты), светится светодиод, «Titan» будет мигать раз в несколько секунд, это означает, что «Titan» готов к подключению вашего телефона, планшетов, выполнить поиск точки доступа Wi-Fi с именем GENEINNO\_XXXX, подключить к ней ваше устройство, пароль по умолчанию - 88886666, а затем перейти к интерфейсу управления приложением.

3. Использование: Положить «Titan» в воду. Вы можете свободно управлять подъемом и погружением «Titan». Беспроводное реле имеет низкий стандарт гидроизоляции. Рекомендуется поместить его на берегу или на борту и закрепить, чтобы он не контактировал с водой. Следите за тем, чтобы «Titan» был сухим.

## Контроллер Bluetooth

### 1. Подключение:

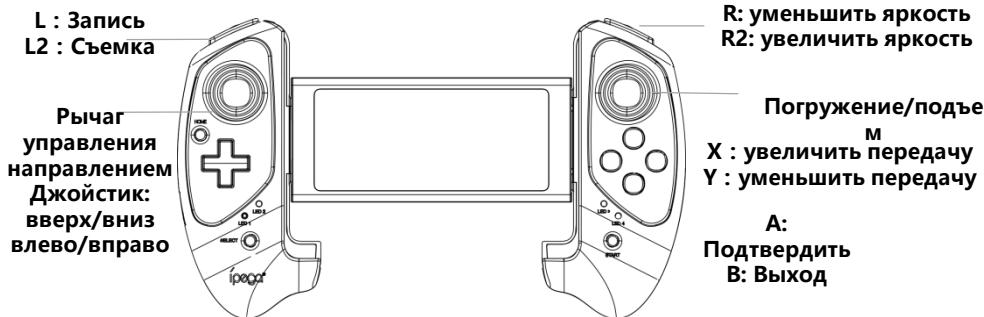
**A:** Запуск: для включения нажать левый переключатель, нажать кнопку «Home» (около 2 секунд), чтобы светодиод 1 и светодиод 2 начали мигать, и запустить ручку.

**B:** Подключение ручки: после запуска начинает мигать рабочая лампа, и ручка переходит в режим подключения. Откройте правое меню домашней страницы приложения - рукоятка Bluetooth. Нажать для поиска рукоятки Bluetooth, отобразится адрес и имя рукоятки (geneinno-xxxx). Нажать для подключения. Рукоятка светодиода 1/2 всегда будет включена после успешного подключения.

**Выключение питания:** нажать левый переключатель, чтобы выключить и отключить ручку. Если через 3 минуты после запуска устройство Bluetooth не подключается, ручка автоматически отключается. Если после подключения Bluetooth ручки не происходит никаких операций в течение 5 минут, ручка автоматически отключается.

### D. Подтверждение статуса подключения ручки Bluetooth:

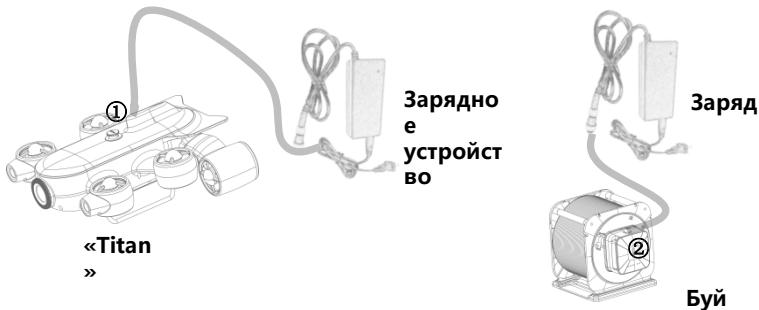
После успешного подключения ручки Bluetooth открыть приложение GeneROV и ввести полноэкранный интерфейс управления приложением. Значок ручки появится в строке состояния в верхней части приложения



## Заряд

1. Информация об аккумуляторе «Titan» будет отображаться на рабочем интерфейсе, информация сигнальной лампе аккумулятора будет отображаться на беспроводном реле; выполнять зарядку «Titan», когда аккумулятор разряжен, используя стандартное зарядное устройство и вилку, заряжать «Titan» в течение 3 часов, беспроводное реле в течение 2 часов, сигнальные лампы на зарядном устройстве светятся красным во время зарядки, при полной зарядке переключаются на зеленый.

2. Перед началом зарядки убедиться, что в разъемах нет воды.

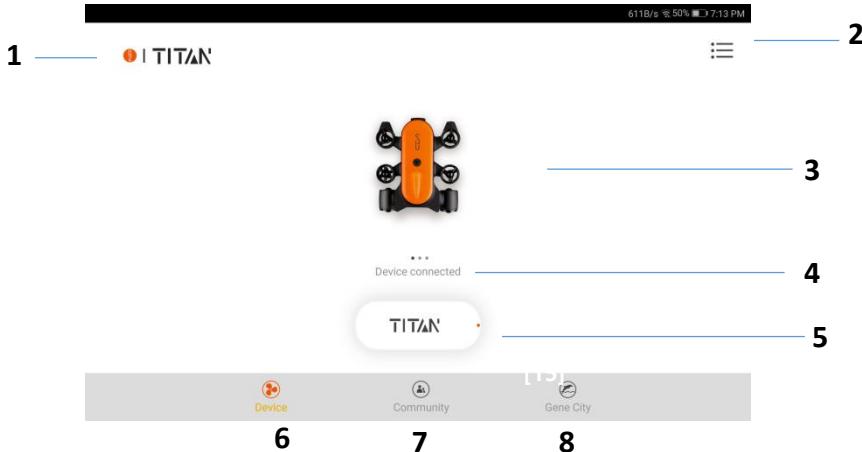


① Как зарядить «Titan»: соединить зарядное устройство и «Titan» с помощью штекера

②Как зарядить беспроводное реле: соединить зарядное устройство и беспроводное реле с помощью штекера

# Интерфейс приложения

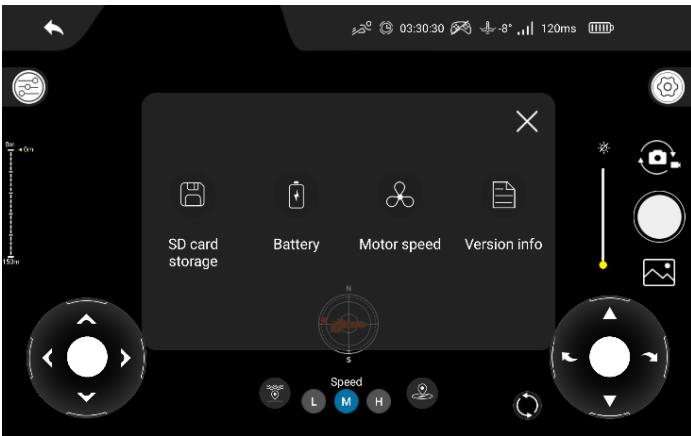
## Главная страница приложения



- [1] ● | TITAN Гип изделия
- [2] : Меню (обновление приложения, обновление оборудования, контроллер Bluetooth, информация и
- [3] : помощь)
- [4] 设备已连接 'Изображение «Titan»
- [5] TITAN Текущее состояние
- [6] : Текущее название оборудования и вход
- [7] : Устройство
- [8] 论坛 : Форум
- [9] 水下之城 : Подводный город

## **Информация о приложении**

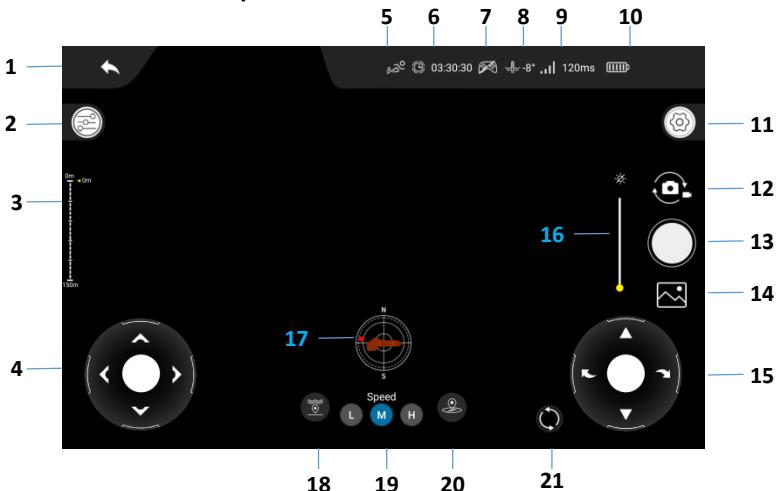
Информация состоит из информации о карте памяти, информации об аккумуляторе, значении скорости двигателя и информации о версии.  
Машина показана на рисунке:



1. Информация о памяти: информация о памяти отображает текущий объем памяти корпуса
2. Информация о батарее содержит сведения о токе, напряжении, количестве электричества, давлении воды, внутренней влажности и внутренней температуре
3. Информация о скорости двигателя может отображать текущую скорость двигателя в режиме реального времени.
4. Информация о версии показывает информацию о текущей версии прошивки устройства.

# Интерфейс приложения

## Рабочий интерфейс приложения

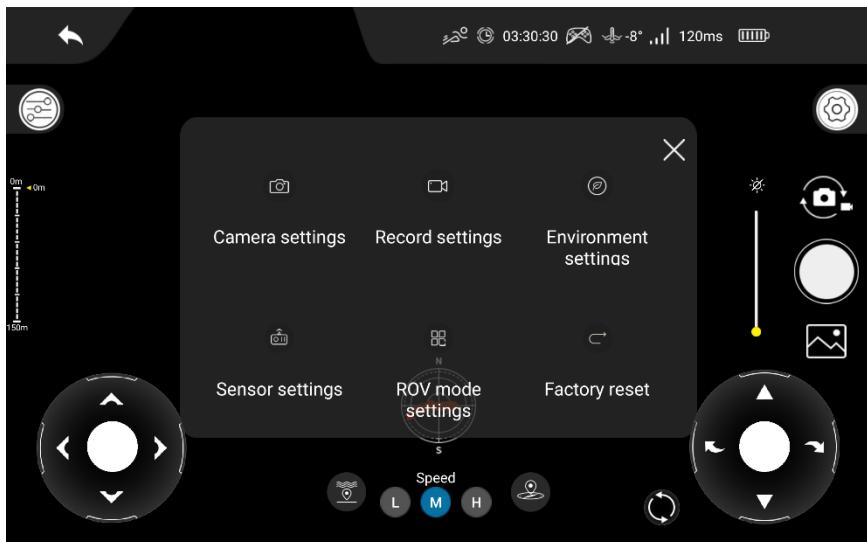


- [1] : Назад
- [2] : Меню
- [3] : Глубина
- [4] : Вверх, вниз, влево, вправо
- [5] : Режим движения
- [6] : Время работы
- [7] : Контроллер Bluetooth
- [8] : Температура
- [9] : Задержка
- [10] : Аккумуляторная батарея
- [11] : Настройки
- [12] : Режим фото/видео
- [13] : Фото/видео
- [14] : фото / видео
- [15] : Управление положением
- [16] : Светодиод
- [17] : Положение 3D в режиме реального времени
- [18] : Блокировка глубины
- [19] : Переключение движения
- [20] : Блокировка движения
- [21] : Восстановить угол наклона 0

## Настройки системы приложения

Системная настройка приложения состоит из настроек камеры, настроек записи, настроек окружающей среды, настроек датчиков, настроек режима и восстановления заводских настроек.

### Приложение



1. Настройки камеры состоят из трех частей: настройки камеры, качество прямой трансляции и переключатель стабилизации. В настройках фото можно установить один снимок/ серию снимков, количество серии снимков / интервал времени со значением от 1 до 99. Качество прямой трансляции установить можно выбрать в формате 1080P/720P/480P

Переключатель стабилизации можно включить или выключить для улучшения качества снимка и записи в движении.

2. В настройках записи доступны разрешение, формат, продолжительность файла, переключатели водяных знаков. Разрешение: 3840\*2140/1920\*1080. Формат: H265/H264, H264/H265 будет сохранен в виде файла MP4. Продолжительность файла: диапазон от 0 до 30, несегментированное деление при длине 0. Переключатели водяных знаков: добавить на фото/видео глубину, температуру, время и другую информацию

3. В настройках окружающей среды доступен выбор пресной/соленой воды для переключения между соленой или пресной водой. Выбор соленой или пресной воды влияет только на точность глубины.

4. В настройках датчика доступна коррекция компаса, где пользователь может скорректировать компас.

5. Переключатель баланса положения включен

После включения устройства переходит в режим самостабилизации, значительно оптимизируя режим съемки в движении. После выключения автоматическое регулирование положения не выполняется.

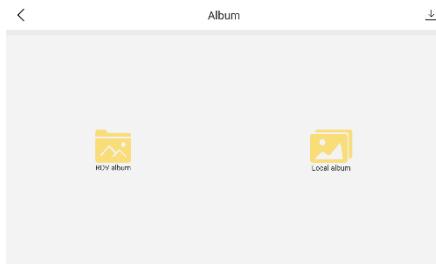
6. Восстановить заводские настройки

**Фотография приложения:**

**Фотографии приложения: разделить на удаленный каталог**

**ROV и локальный каталог, для сохранения, удаления и выбора**

**всех выбранных фотографий нажать и удерживать кнопку**



## **Экспорт фотографий и видео на компьютер**

### **1. ПК**

#### **Windows**

Сначала подключить ноутбук к устройству WIFI, а затем ввести \\192.168.8.8 при запуске, чтобы открыть файловую систему устройства. Фото - это папка для хранения фотографий, Видео - это папка для хранения видео. При открытии вы можете копировать, вырезать, удалять или копировать файлы с компьютера.

#### **Mac**

Мак подключается к Titan WIFI, а затем открывает приложение Finder на Mac. После открытия приложения нажать клавишу команды +K на клавиатуре и ввести SMB :// 192.168.8.8 в строке адреса сервера.

### **2. Android**

Сначала подключить устройство с помощью планшета или мобильного телефона. После успешного подключения зайти на страницу с фото-видео, выберите удаленный каталог подводного аппарата с удаленным управлением, открыть и выбрать фотографию или видео, которые вы хотите открыть для загрузки.

## **Поиск и устранение неисправностей**

### **1. Не удается найти точку доступа GENEINNO WIFI после подключения кабеля**

Проверить правильность подключения кабеля.

Проверить индикатор заряда буя

### **2. Подключен к точке доступа GENEINNO WIFI, но не видит изображение в режиме реального времени, отсутствует контроль**

Проверить, мигает ли основная машина, например, Проверить, мигает ли светодиод на «Titan», мигает 3, 4 или 5 раз, внутренняя неисправность основной машины, обратиться в отдел послепродажного обслуживания

Если светодиод не мигает, проверить уровень заряда батареи Не прошивать.

Проверить уровень заряда основной машины, повторить попытку после зарядки. Если после зарядки по-прежнему не может использоваться, обратиться в службу поддержки клиентов

### **3. Блокировка двигателя**

Сначала отключить питание, удалить блокировку вручную, а затем снова включить питание.

Для получения дополнительной информации открыть справочную информацию приложения.

## 五、 Приложение

### Список параметров продукта

Дрон	
Масса	9,7 фунтов (4,4 кг)
Габариты	15,35×13,66×6,5 дюйма
	390×347×165 мм
Глубина	492,15 фута (150 м)
Скорость	6,6 фута/с (2 м/с)
Угол наклона	Вперед/назад, вверх/вниз, влево/вправо
Тяговое устройство	6
Камера	
Датчик изображения	1/2,5 дюйма SONY CMOS
Разрешение видео	4K
Формат видео	H265/MP4(H264)
Формат фото	JPEG
FOV	160°
Люмен	1500лм × 2
Micro SD	32G
Прочность	
троса	500 Н (50кг)
Длина:	164 фута / 328,08 фута / 492 фута (50 м / 100 м / 150 м)
Диаметр	4,5 мм / 0,18 дюйма
Датчики	
IMU	6-осевой гироскоп и акселерометр + 3-осевой компас
Датчик глубины	+/- 0,2 м
Датчик темп.	+/-0.5°C
Аккумуляторная батарея	
Химическая	Литиевая
Мощность	9000мАч(Titan)/6000мАч(беспроводное реле)
Время работы	4 часа (Titan)/6 часов (беспроводное реле)
Время зарядки	3 часа (Titan)/2 часов (беспроводное реле)
Приложение	
Платформа	iOS 9.0 и Andriod 5.0

## **五、 Приложение**

### **Гарантия на продукт**

- 1. Если продукт выходит из строя во время использования, как можно скорее обратиться в нашу компанию и получить консультацию, чтобы избежать задержки в использовании и периоде обслуживания.**
- 2. На это изделие распространяется услуга наблюдения и контроля за изделием со дня покупки клиентом. На изделие предоставляется гарантия от 6 месяцев до 1 года, в зависимости от комплектующих Гарантийный срок составляет 1 год. В течение гарантийного срока компания несет ответственность за бесплатный ремонт в случае неисправности, вызванной самим оборудованием. Если корпус оборудования поцарапан или поврежден, что привело к повреждению, т.е. повреждению, вызванному пользователем, попыткой самостоятельного устранения и т.д., бесплатное обслуживание не предоставляется.**
- 3. После завершения гарантийного срока за ремонт взимается плата за обслуживание. (плата за ремонт + плата за компонент)**
- 4. Для обращения в отдел послепродажного обслуживания, войдите на сайт компании для отправки онлайн-сообщения:**

**Веб-сайт: [www.geneinno.com](http://www.geneinno.com)**

**Вы можете оставить нам ценные замечания в отношении качества нашей продукции и послепродажного обслуживания.**

# РУКОВОДСТВО К «TITAN»



Facebook



YouTube



Wechat



Weibo